CLIPPEDIMAGE= JP406324077A

PAT-NO: JP406324077A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 06324077 A

TITLE: SEMICONDUCTOR ACCELERATION SENSOR AND MANUFACTURE THEREOF

PUBN-DATE: November 25, 1994

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

KAWABATA, TATSUHISA

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY OMRON CORP N/A

APPL-NO: JP04321456

APPL-DATE: November 6, 1992

INT-CL (IPC): G01P015/125; H01L029/84

US-CL-CURRENT: 73/514.16

ABSTRACT:

PURPOSE: To provide a semiconductor acceleration sensor, wherein a movable electrode (overlapped part) can be arranged in a sealed space with the relatively simple constitution, and the manufacturing method thereof.

CONSTITUTION: Aluminum is applied on the entire upper surface of a glass plate 10 by vapor deposition, and a fixed electrode 11 is formed. A thin glass laver

12 is provided on the upper surface of the fixed electrode 11 by sputtering. One side of the glass layer 12 is cut in the slender strip shape. The fixed electrode 11 is exposed at the cup-out part. A lead wire 14 is connected. A silicon plate 15 is arranged on the upper surface of the glass layer 12. The lower surface of an approximately square-shaped frame body 16 and the glass layer 12 are brought into contact as the screen, and the airtightness is maintained. A glass plate 20 is arranged at the upper part of the silicon plate 15. The surface contact is provided with the upper surface of the frame body and bonding is performed. An overlapped part 18 of the silicon plate 15 and a movable electrode 19 are positioned in a sealing space, which is automatically formed by the manufacture of a sensor.

COPYRIGHT: (C) 1994, JPO

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-324077

(43)公開日 平成6年(1994)11月25日

(51) Int.Cl.5

識別配号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G01P 15/125

H01L 29/84

A 9278-4M

審査請求 未請求 請求項の数5 FD (全 7 頁)

(21)出願番号

(22)出頭日

特願平4-321456

平成4年(1992)11月6日

(71)出顧人 000002945

オムロン株式会社

京都府京都市右京区花園土堂町10番地

(72)発明者 川畑 達央

京都府京都市右京区花園土堂町10番地 オ

ムロン株式会社内

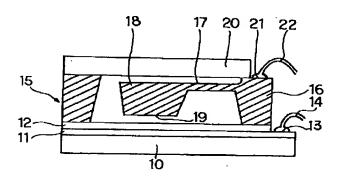
(74)代理人 弁理士 松井 伸-

(54) 【発明の名称】 半導体加速度センサおよびその製造方法

(57)【要約】

【目的】 比較的簡単な構成でもって可動電極 (重り 部)を密封された封止空間内に配置可能な半導体加速度 センサおよびその製造方法を提供すること

【構成】 ガラス板10の上面全面にアルミ蒸着を施し 固定電極11を形成する。その固定電極11の上面をス パッタにより肉薄のガラス層12を設ける。なお、この ガラス層はその1辺側が細長帯状に切除され、係る切除 部位で固定電極11が露出し、取り出しリード線14を 接続する。ガラス層の上面にシリコン板15を配置し、 略ロ字状の枠体16の下面とガラス層と画面接触し、そ こにおいて気密性が保持される。また、シリコン板15 の上方にはガラス板20が配置され、枠体の上面との間 で面接触され接合される。シリコン板の重り部18,可 動電極19は、センサの製造により自動的に形成される 封止空間内に位置される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 基板上に金属性の固定電極を設け、その固定電極並びに必要に応じて前記基板の露出部位を覆うようにして接合用ガラス層を設け、その接合用ガラス層に対して前記固定電極に対向する可動電極を有する半導体基板を接合するようにし、かつ、その接合部位は無端状としてなることを特徴とする半導体加速度センサ。

【請求項2】 基板上に所定形状からなる金属性の固定 電極と、その固定電極と離反して可動電極用の金属性の 配線を設け、

前記固定電極,前記配線並びに前記基板の露出部位を覆うようにして接合用ガラス層を設け、

その接合用ガラス層に対して前記固定電極に対向する可 動電極を有する半導体基板を接合するようにし、

かつ、その接合部位は無端状とするとともに、前記接合用ガラス層の前記接合部位の内側所定位置に前記配線の一部を露出可能とする窓孔を設け、前記窓孔を介して前記半導体基板に形成した可動電極に導通するパッドの端面を前記配線の一部に接触させてなることを特徴とする半導体加速度セシサ。

【請求項3】 前記接合用ガラス層のうち前記接合部位の外周側所定部位が切除されて少なくとも前記固定電極の一部が露出して取り出し用パッドを構成する請求項1または2に記載の半導体加速度センサ。

【請求項4】 基板上にアルミ等の金属を蒸着して前記 固定電極を形成し、次いで、その固定電極を覆うように ガラスコーティングし、そのコーティングの所定部位を 除去して接合用ガラス層を形成し、次いで、別工程で形 成された所定形状からなる可動電極を有する半導体基板 を前記接合用ガラス層上に接合するようにした半導体加 速度センサの製造方法。

【請求項5】 基板上にアルミ等の金属を蒸着し、その蒸着した金属の所定部位を切除して前記固定電極並びに前記可動電極用の配線を形成し、次いで、その固定電極並びに配線を覆うようにガラスコーティングし、そのガラスコーティングのうち前記配線上の所定部位を除去して前記窓孔付きの接合用ガラス層を形成し、次いで、別工程で形成された所定形状からなる可動電極を有するとともに所定位置に前記パッドを備えた半導体基板を前記接合用ガラス層上に接合するようにした半導体加速度センサの製造方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、半導体加速度センサおよびその製造方法に関するもので、より具体的には電極リードの実装構造の改良に関する。

[0002]

【従来の技術】自動車の車体制御やエンジン制御等に用いられる静電容量式の半導体加速度センサは、図9に示すように一般に可動電極を構成するシリコン板1の上下 50

両面にガラス板2を配置する。この時、可動電極と、ガラス板2の対向面との間には、所定の空隙が形成され、可動電極の揺動を許容している。そしてこのガラス板2の内面、すなわち、可動電極に対向する面の所定位置にアルミ蒸着等により固定電極を形成する。そして、上記のように可動電極が揺動すると、上記可動電極と固定電極の間隙が変動し、両電極間に生じる静電容量が変化する。

2

【0003】そして、係る静電容量の変化を検出するため、両電極に接続された配線(電極リード)を外部に引き出す必要があるが、係る引き出しは、例えば固定電極側ではそれに連続するようにしてアルミ配線3をガラス板2の上面に形成する。そして、シリコン板1の所定部位を切除して上記アルミ配線3の端部3aを露出して取り出し用のパッドとするとともに、シリコン板1の下面側のアルミ配線3に対応する部位は凹溝1aが形成され、その凹溝1a以外の下面と下側のガラス板2とが接合するようになっている。

[0004]

- 20 【発明が解決しようとする課題】しかし、上記した従来の構成では、シリコン板1に形成する凹溝1 aのうち形状とアルミ配線の外形状とを一致させることは困難であるため、凹溝1 aの幅並びに深さは、それぞれアルミ配線3の幅並びに高さよりも一回り以上大きく設定することになり、図示するように両者の間には隙間を生じてしまう。したがって、隙間を介して内部に塵等が入り込むおそれがあり、故障の原因となる。よって、製造後隙間内に樹脂などを充填して密封する必要があり、かかる作業が煩雑となる。
 - 0 【0005】さらに空気は温度によりその圧力が変動するため、センサ内部を減圧するとともに封止することが好ましい。しかし上記のセンサではアルミ配線3とシリコン板1の凹溝1aとの間に形成される隙間を介してセンサ内部が外部と連通状態となり、また、仮に上記のごとく製造後密封したとしても内部を減圧状態にすることはできず、センサ内に空気が存在し、その空気の影響を受けてセンサの精度が落ちてしまう。

【0006】本発明は、上記した背景に鑑みてなされたもので、その目的とするところは、可動電極を有するシリコンなどの半導体基板と、それに接続する他の板材との接合面を面接触させ、比較的簡単な構成でもって可動電極(揺動する重り部)を密封された封止空間内に配置可能で、しかもその封止空間を減圧することも可能な半導体加速度センサおよびその製造方法を提供することにある。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記した目的を達成するために、本発明に係る半導体加速度センサでは、基板上に金属性の固定電極を設け、その固定電極並びに必要に応じて前記基板の露出部位を覆うようにして接合用ガラ

30

ス層を設け、その接合用ガラス層に対して前記固定電極 に対向する可動電極を有する半導体基板を接合するよう にし、かつ、その接合部位は無端状とした。

【0008】また、基板上に所定形状からなる金属性の 固定電極と、その固定電極と離反して可動電極用の金属 性の配線を設け、前記固定電極、前記配線並びに前記基 板の露出部位を覆うようにして接合用ガラス層を設け、 その接合用ガラス層に対して前記固定電極に対向する可 動電極を有する半導体基板を接合するようにし、かつ、 その接合部位は無端状とするとともに、前記接合用ガラ ス層の前記接合部位の内側所定位置に前記配線の一部を 露出可能とする窓孔を設け、前記窓孔を介して前記半導 体基板に形成した可動電極に導通するパッドの端面を前 記配線の一部に接触させるようにしてもよい。

【0009】また、上記構成のセンサの製造方法として は、基板上にアルミ等の金属を蒸着して前記固定電極を 形成し、次いで、その固定電極を覆うようにガラスコー ティングし、そのコーティングの所定部位を除去して接 合用ガラス層を形成し、次いで、別工程で形成された所 定形状からなる可動電極を有する半導体基板を前記接合 -20 用ガラス層上に接合することである。

【0010】また、基板上にアルミ等の金属を蒸着し、 その蒸着した金属の所定部位を切除して前記固定電極並 びに前記可動電極用の配線を形成し、次いで、その固定 電極並びに配線を覆うようにガラスコーティングし、そ のガラスコーティングのうち前記配線上の所定部位を除 去して前記窓孔付きの接合用ガラス層を形成し、次い で、別工程で形成された所定形状からなる可動電極を有 するとともに所定位置に前記パッドを備えた半導体基板 を前記接合用ガラス層上に接合するようにしてもよい。 [0011]

【作用】シリコン板は、接合用ガラス層とのみ接合し、 しかもその接合部位は無端状となっているため、完全に 密封される。そして、センサの製造により自動的に封止 されるため、製造後に特別な密封処理が不要となる。さ らに、その製造を例えば減圧雰囲気中で行えば、センサ 内部を減圧状態とすることができ、接合部位の内側に位 置する可動電極等が係る減圧された内部に位置するた め、温度の影響を可及的に抑えた高精度の検出が可能と なる。

[0012]

【実施例】以下、本発明に係る半導体加速度センサおよ びその製造方法の好適な実施例を添付図面を参照にして 詳述する。図1,図2は本発明の第1実施例を示してい る。同図に示すように、基板たる矩形状のガラス板10 の上面に固定電極11を形成している。この固定電極1 1は、本例ではガラス板10の平面形状と略同一、すな わち、ガラス板10の上面全面を覆うようにしてアルミ を蒸着することにより形成している。

肉薄のガラス層12を形成する。このガラス層12は、 図2に示すように固定電極11の平面形状に対し、その 1辺側が細長帯状に切除された矩形状からなり、固定電 極11のほぼ全面を覆うようになっている。そして、ガ ラス層12が形成されずに露出した固定電極11の表面 に、パッド13を形成し、そのパッド13に取り出しリ ード線14を接続するようになっている。

【0014】さらに、上記ガラス層12の上面にシリコ ン板15を配置する。このシリコン板15は、略口字状 の枠体16の内面に梁部17を介して揺動可能に重り部 18を形成した形状からなり、その重り部18の下面が 可動電極19となる。そして、その枠体16の外形状と ガラス層12の外形状とを略一致させている。これによ り、枠体16の下面は、ガラス層12とのみ接触し、そ の接合面は、共に面一となっているため、面接触した接 合部位における気密性が向上する。そして、この接合部 位は、枠体16の全面にわたって形成されるため、無端 状で全周囲に渡って位置され、そのシリコン板15とガ ラス層12との接合面では完全に密封される。なお、こ の可動電極 1-9と、上記固定電極11との間で静電容量 を発生させている。

【0015】さらにまた、上記シリコン板15の上方に は、ガラス板20が配置され、このシリコン板15とガ ラス板20との接合面も共に全周にわたって面接触する ため、接合面は気密となる。これにより、重り部18, 可動電極19は、封止空間内に位置され、また、この封 止構造は、センサの製造により自動的に行われるため、 その封止空間を減圧することも可能となり、係る場合に は温度に対する影響も抑制できる。なお、このガラス板 20も、上記ガラス層12と同様に、その下方に位置す るシリコン板15の平面形状に対し、その1辺側が細長 帯状に切除された矩形状(但し、枠体16の内形状より は大きい)からなり、シリコン板15のほぼ全面を覆う ようになっている。そして、ガラス板20が形成されず に露出したシリコン板15の枠体16表面所定位置にパ ッド21を形成し、そのパッド21に取り出しリード線 22を接続するようになっている。

【0016】すなわち、本例では、従来からある一般的 な半導体加速度センサの構成である可動電極を備えたシ 40 リコン板の上下両側にガラス板を配置し、さらに、その 少ないとも一方のガラス板のシリコン板対向面所定位置 にアルミ蒸着により固定電極並びにその配線を形成した (シリコン板との接合面には、ガラス板(陽極接合して いる)とアルミ蒸着の配線が位置する)ものを基準と し、固定電極並びに配線を構成するアルミ蒸着と、シリ コン板との間に接合用のガラス層12を配置し、シリコ ン板との接合面にはガラス層のみ位置させることによ り、気密性の向上を図っている。

【0017】なお、この例では、アルミをガラス板10 【0013】その固定電極11の上而を覆うようにして 50 の上面全面に蒸着することにより固定電極11を形成し

40

たため、厳密にいうと、固定電極11のうちの一部は、 従来でいう配線を兼ねることになる。

【0018】また、本例では、全面にアルミ蒸着を施したが、従来の所定パターンからなる固定電極と配線のように、パターニングしても良い。その場合には、ガラス層は所定のパターンからなるアルミ蒸着(固定電極)の上面と、露出したガラス板の表面の両者を覆うようになり、いずれにしても、シリコン板との接合は、かかるガラス層を介して行うようになる。

【0019】さらに、この実施例では、下側に固定電極 11を形成したが、具体的な図示は省略するがそれとは 逆に上側のガラス板20の下面に、全面或いは上記のご とく所定のパターンからなる固定電極を形成し、その固 定電極を覆うようにしてガラス層を配置するようにして もちろん良い。

【0020】さらにまた、図3に示すように、上側、下側のガラス板10,20の両面に固定電極11,24を形成しても良い。すなわち、ガラス板20の下面にアルミ蒸着により形成した固定電極24の下面をさらに覆うようにしてガラス層25を形成する。そして、重り部1208の上面を可動電極26とし、その可動電極26と固定電極24との間で静電容量を発揮させるようにしている。さらに、固定電極24の露出面にパッド27を介して取り出しリード線28を形成し、さらにシリコン板15の所定位置に可動電極26に接続されたパッド29および取り出しリード線30を形成している。なお、下側のガラス板10側は、上記した第1実施例と同様であるため同一符号を付しその説明を省略する。

【0021】次に、図4を用いて上記した実施例の製造方法の説明をする。まず基板となるガラス板10を用意 30 し、その上面にアルミ蒸着を行い固定電極11を製造し、さらにその上面にガラスコーティング(或いはスパッタ、蒸着等)によりガラス層を形成する(②~③)。そして、ガラスエッチングを行い形成したガラス層の所定位置を切除してガラス層12を形成する(④)。

【0022】次いで、別工程で製造した所定形状のシリコン板15を、ガラス層12の上に載置すると共に陽極接合を行い一体化する(⑤)。そして、上記〇一〇と同様の工程により製造されたガラス層25でガラスコーティングされたアルミ蒸着(固定電極24)を備えたガラス板20を用意し、ガラス層25側を下にしてシリコン板15の上に載置し、陽極接合を行い一体化する

(®)。そして、露出面の所定位置にワイヤーボンディングを行い、リード線等を形成し、製造を終了する (②)。

【0023】なお、この例では図3に示す両側に固定電極を配置した構造用の製造プロセスであるが、上記6の工程で、シリコン板15の上面に接合する部材をガラス板20のみとすると、図1に示す第1実施例の半導体加速度センサの製造用のプロセスとなる。

6

【0024】図5,図6は、本発明の第2実施例を示している。本例では上記した第1実施例と相違して可動電極の取り出し24を固定電極側、すなわちガラス板側から取り出すようにしている。つまり、下側のガラス板10の上面に所定形状からなる固定電極11′をアルミ蒸着により形成する。さらに、このガラス板10の上面所定位置で上記固定電極11′と離反した位置に可動電極用の配線31をアルミ蒸着により形成している。

【0025】一方、上記第1実施例と同様に固定電極11′並びに配線31の上方を覆うようにしてガラス層12′をスパッタ等により形成している。そして、このガラス層12′もその1辺が細長帯状に切除されガラス板10の一部が露出している。そして、その露出部位に固定電極11′の端部11′a並びに配線31の一端31aを配置させ、取り出し用のパッドとしている。

【0026】さらに本例では、ガラス層12′の所定位置、すなわち、上記配線31の他端31bの対向位置に上下に貫通する窓孔12′aを形成し、係る配線31の他端31bが露出するようにしている。

■【0027】そして、このガラス層12′の上方に、可動電極19を備えたシリコン板15′を配置するが、このシリコン板15′の下面の上記窓孔12′aに対向する位置には可動電極19に導通するアルミパッド32が設けられ、シリコン板15′をガラス層12′上に装着した状態では、そのアルミパッド32の下端が、窓孔12′a内を通り配線31の他端31bに圧着する。これにより、可動電極19と配線30の導通が取られ、配線31の一端31aを介して外部に取り出し可能となる。なお、その他の構成並びに作用は、上記した第1実施例と同様であるので、その説明を省略する。

【0028】また、この第2実施例のタイプのもので も、上記した第1実施の変形例(図3に示す)と同様 に、シリコン板15′の重り部17′の両面に可動電極 19′, 26′並びに両ガラス板10, 12の対向面所 定位置に固定電極11′,24′を設けるようにしても 良い。すなわち、上方のガラス板12の下面所定位置に 形成する固定電極24′をガラス板12の下面全面では なく、所定形状から構成し、その未配置部位に可動電極 用の配線33を形成する。そして、シリコン板15′の 上面所定位置に、その上面側に形成した可動電極26′ に導通するアルミパッド35を形成し、そのアルミパッ ド35を上方のガラス層25′に形成した窓孔25′a 内を挿入配置させ、その上端を配線33の他端33bに 圧着させる。なお、その他の構成並びに作用は、上記し た各実施例並びに変形例と同様であるためその説明を省 略する。

【0029】図7は上記第2実施例の加速度センサの製造プロセスを示している。同図に示すように、ガラス板10の上面全面にアルミを蒸着した後、所定位置をパタ 50 ーニングして、その蒸着したアルミの一部を除去する。

これにより、図5に示すような固定電極と配線を形成す る(①′~③′)。

【0030】次いで、それらアルミ蒸着部位(111 31)並びにガラス板10の上面露出部位に対してガラ スコーティングを行い、その表面を面一状態にする。そ して、そのガラスコーティングしたガラス層の所定部位 (上記1辺の細長帯状部位と窓孔12'a)をガラスエ ッチングして除去する(Φ′, ⑤′)

次いで、別工程で製造した所定位置にアルミパッド3 2,35を設けた所定形状のシリコン板15′を、ガラ ス層12′の上に載置すると共に陽極接合を行い一体化 する(®')。そして、上記®'~\$'と同様の工程に より製造されたガラス層25′でガラスコーティングさ れたアルミ蒸着(固定電極,配線)を備えたガラス板2 0を用意し、ガラス層25′側を下にしてシリコン板1 5′の上に載置し、陽極接合を行い一体化する

(の')。そして、露出面の所定位置にワイヤーボンデ ィングを行い、リード線等を形成し、製造を終了する **(8)**′)。

【0031】なお、この例では図3に示す両側に固定電-20-【図6】その要部を示す斜視図である。_ 極を配置した構造用の製造プロセスであるが、上記60の 工程で、シリコン板15の上面に接合する部材をガラス 板20のみとするとともに、シリコン板15′の下面側 のみにアルミパッドを設けたものを用いることにより、 図5に示す第1実施例の半導体加速度センサの製造用の プロセスとなる。

【0032】なお、本発明は上記した実施例に限ること 無く、例えば両側に固定、可動電極を設けるタイプの場 合に、一方は、第1実施例の構造を用い、他方は第2実 施例の構造を用いるようにしても良い。さらにまた、上 30 記した各実施例では各固定電極や配線はアルミ蒸着によ

り形成したが、他の金属でも良いのはもちろんである。 [0033]

【発明の効果】以上のように、本発明に係る半導体加速 度センサおよびその製造方法では、固定電板(並びに配 線)は、シリコンなどの半導体基板の接合面に位置せ ず、その表面を覆うようにして形成された接合ガラス層 と半導体基板とが接合するため、その接合部位は面接触 され気密性が保持される。そして、その気密性は、セン サ製造により自動的に行われるため、特別な密封処理が 10 不要となり、簡易に製造できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る半導体加速度センサの第1実施例 を示す断面図である。

【図2】その要部を示す斜視図である。

【図3】その変形例を示す断面図である。

【図4】係る加速度センサの製造プロセスを示す図であ

【図5】本発明に係る半導体加速度センサの第2実施例 を示す断面図である。

【図7】その変形例を示す断面図である。

【図8】係る加速度センサの製造プロセスを示す図であ

【図9】従来の半導体加速度センサの一例を示す図であ ъ.

【符号の説明】

10 ガラス板(基板)

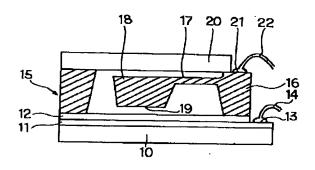
11, 11' 固定電極

12, 12' ガラス層(接合用ガラス層)

15,15′ シリコン板(半導体基板)

19 可動電概

【図1】



【図2】

